Tipi di dato strutturati: Array

- ▶ I tipi di dato visti finora sono tutti semplici: int, char, float, ...
- ma i dati manipolati nelle applicazioni reali sono spesso complessi (o strutturati)
- Gli array sono uno dei tipi di dato strutturati
 - sono composti da elementi omogenei (tutti dello stesso tipo)
 - ogni elemento è identificato all'interno dell'array da un numero d'ordine detto indice dell'elemento
 - ▶ il numero di elementi dell'array è detto lunghezza (o dimensione) dell'array
- Consentono di rappresentare tabelle, matrici, matrici n-dimensionali,

. . .

Array monodimensionali (o vettori)

- Supponiamo di dover rappresentare e manipolare la classifica di un campionato cui partecipano 16 squadre.
- ▶ È del tutto naturale pensare ad una tabella

C	lassi	itica

Squadra A	Squadra B	 Squadra C
1º posto	2º posto	16° posto

che evolve con il procedere del campionato

Classifica

Squadra B	Squadra A	 Squadra C
1º posto	2º posto	16° posto

Sintassi: dichiarazione di variabile di tipo vettore tipo-elementi nome-array [lunghezza]; Esempio: int vet[6]; dichiara un vettore di 6 elementi, ciascuno di tipo intero.

- ► All'atto di questa dichiarazione vengono riservate (allocate) 6 locazioni di memoria consecutive, ciascuna contenente un intero. 6 è la lunghezza del vettore.
- ► La lunghezza di un vettore deve essere costante (nota a tempo di compilazione nel C standard, piu' avanti vedremo i VLA del C99).
- Ogni elemento del vettore è una variabile identificata dal nome del vettore e da un indice

```
Sintassi: elemento di array nome-array[espressione];
```

Attenzione: espressione deve essere di tipo intero ed il suo valore deve essere compreso tra 0 a lunghezza-1.

► Esempio:

dice	elemento	variabil
0	?	vet[0]
1	?	vet[1]
2	?	vet[2]
3	?	vet[3]
4	?	vet[4]
5	?	vet[5]

vet[i] è l'elemento del vettore vet di indice i.
Ogni elemento del vettore è una variabile.

```
int vet[6], a;
vet[0] = 15;
a = vet[0];
vet[1] = vet[0] + a;
printf("%d", vet[0] + vet[1]);
```

- vet[0], vet[1], ecc. sono variabili intere come tutte le altre e dunque possono stare a sinistra dell'assegnamento (es. vet[0] = 15), cosi' come all'interno di espressioni (es. vet[0] + a).
- Come detto, l'indice del vettore è un'espressione.

```
index = 2;
vet[index+1] = 23;
```

Manipolazione di vettori

- avviene solitamente attraverso cicli for
- ▶ l'indice del ciclo varia in genere da 0 a lunghezza-1
- spesso conviene definire la lunghezza come una costante attraverso la direttiva #define

Esempio: Lettura e stampa di un vettore.

```
#include <stdio.h>
#define LUNG 5
int main ()
int v[LUNG]; /* vettore di LUNG elementi, indicizzati da 0 a LUNG-1 */
int i:
for (i = 0; i < LUNG; i++) {</pre>
  printf("Inserisci l'elemento di indice %d: ", i);
  scanf("%d", &v[i]);
printf("Indice Elemento\n");
for (i = 0; i < LUNG; i++) {</pre>
  printf("%6d %8d\n", i, v[i]); }
return 0;
```

Inizializzazione di vettori

 Gli elementi del vettore possono essere inizializzati con valori costanti (valutabili a tempo di compilazione) contestualmente alla dichiarazione del vettore.

```
Esempio: int n[4] = \{11, 22, 33, 44\};
```

▶ l'inizializzazione deve essere contestuale alla dichiarazione

```
Esempio: int n[4];

n = \{11, 22, 33, 44\}; \implies \text{errore!}
```

- se ci sono più inizializzatori di elementi, si ha un errore a tempo di compilazione

```
Esempio: int v[2] = \{1, 2, 3\}; errore!
```

se si mette una sequenza di valori iniziali, si può omettere la lunghezza (viene presa la lunghezza della sequenza) Esempio: int n[] = {1, 2, 3}; equivale a

```
int n[3] = \{1, 2, 3\};
```

- ▶ In C l'unica operazione possibile sugli array è l'accesso ai singoli elementi.
- ► Ad esempio, non si possono effettuare direttamente delle assegnazioni tra vettori.

Esempio:

```
int a[3] = {11, 22, 33};
int b[3];
b = a; errore!
```

Esempi

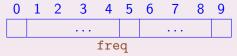
Calcolo della somma degli elementi di un vettore.

```
int a[10], i, somma = 0;
...
for (i = 0; i < 10; i++)
   somma += a[i];
printf("%d", somma);</pre>
```

Leggere N interi e stampare i valori maggiori di un valore intero y letto in input.

```
#include <stdio.h>
#define N 4
int main() {
int ris[N];
int y, i;
printf("Inserire i %d valori:\n", N);
for (i = 0; i < N; i++) {
  printf("Inserire valore n. %d: ", i+1);
  scanf("%d", &ris[i]); }
printf("Inserire il valore y:\n");
scanf("%d", &y);
printf("Stampa i valori maggiori di %d:\n", y);
for (i = 0; i < N; i++)
  if (ris[i] > y)
    printf("L'elemento %d: %d e' maggiore di %d\n",
            i+1, ris[i],y);
return 0;
```

- ▶ Leggere una sequenza di caratteri terminata dal carattere \n di fine linea e stampare le frequenze delle cifre da '0' a '9'.
- utilizziamo un vettore freq di 10 elementi nel quale memorizziamo le frequenze dei caratteri da '0' a '9'



freq[0] conta il numero di occorrenze di '0'

. . .

freq[9] conta il numero di occorrenze di '9'

 utilizziamo un ciclo per l'acquisizione dei caratteri in cui aggiorniamo una delle posizioni dell'array tutte le volte che il carattere letto è una cifra

```
int i; char ch;
int freq[10] = \{0\};
do {
  ch = getchar();
  switch (ch) {
    case '0': freq[0]++; break;
    case '1': freq[1]++; break;
    case '2': freq[2]++; break;
    case '3': freq[3]++; break;
    case '4': freq[4]++; break;
    case '5': freq[5]++; break;
    case '6': freq[6]++; break;
    case '7': freq[7]++; break;
    case '8': freq[8]++; break;
    case '9': freq[9]++; break;
} while (ch != '\n');
printf("Le frequenze sono:\n");
for (i = 0; i < 10; i++)
 printf("Freq. di %d: %d\n", i, freq[i]);
```

Nel ciclo do-while, il comando switch può essere rimpiazzato da un if come segue

```
if (ch >= '0' && ch <= '9')
  freq[ch - '0']++;</pre>
```

Infatti:

- ▶ i codici dei caratteri da '0' a '9' sono consecutivi
- ▶ dato un carattere ch, l'espressione intera ch '0' è la distanza del codice di ch dal codice del carattere '0'. In particolare:

```
'0' - '0' = 0
'1' - '0' = 1
...
'9' - '0' = 9
```

▶ Leggere da tastiera i risultati di 20 esperimenti. Stampare il numero d'ordine ed il valore di quelli minori del 50% della media.

```
#include <stdio.h>
#define DIM 20
int main() {
double ris[DIM], media;
int i;
/* inserimento dei valori */
printf("Inserire i %d risultati dell'esperimento:\n", DIM);
for (i = 0; i < DIM; i++) {
  printf("Inserire risultato n. %d: ", i);
  scanf("%g", &ris[i]); }
/* calcolo della media */
media = 0.0:
for (i = 0; i < DIM; i++)
    media = media + ris[i];
media = media/DIM;
printf("Valore medio: %g\n", media);
/* stampa dei valori minori di media*0.5 */
printf("Stampa dei valori minori di media*0.5:\n");
for (i = 0; i < DIM; i++)</pre>
    if (ris[i] < media * 0.5)
      printf("Risultato n. %d: %g\n", i, ris[i]);
return 0; }
```

Array multidimensionali

```
Sintassi: dichiarazione
```

```
tipo-elementi nome-array [lung<sub>1</sub>][lung<sub>2</sub>]\cdots[lung<sub>n</sub>];
```

Esempio: int mat [3] [4]; \Longrightarrow matrice 3×4

▶ Per ogni dimensione i l'indice va da 0 a lung $_i$ -1.

colonne

0 1 2 3 0 ? ? ? ? righe 1 ? ? ?

Esempio: int marketing[10][5][12]

(indici potrebbero rappresentare: prodotti, venditori, mesi dell'anno)

Accesso agli elementi di una matrice

► Come per i vettori, l'unica operazione possibile sulle matrici è l'accesso agli elementi tramite l'operatore [].

Esempio: Lettura e stampa di una matrice.

```
#include <stdio.h>
#define RTG 2
#define COL 3
main()
int mat[RIG][COL];
int i, j;
/* lettura matrice */
printf("Lettura matrice %d x %d;\n", RIG, COL);
for (i = 0; i < RIG; i++)
  for (j = 0; j < COL; j++)
   scanf("%d", &mat[i][j]);
/* stampa matrice */
printf("La matrice e':\n");
for (i = 0; i < RIG; i++) {
  for (j = 0; j < COL; j++)
    printf("%6d ", mat[i][j]);
```

Esempio: Programma che legge due matrici $M \times N$ (ad esempio 4×3) e calcola la matrice somma.

```
for (i = 0; i < M; i++)
  for (j = 0; j < N; j++)
    c[i][j] = a[i][j] + b[i][j];</pre>
```

Inizializzazione di matrici

int mat[2][3] =
$$\{\{1,2,3\}, \{4,5,6\}\};$$

int mat[2][3] = $\{1,2,3,4,5,6\};$

int	mat[2][3]	= {	${1,2,3};$
int	mat[2][3]	= {	1,2,3};

int mat[2][3] =
$$\{\{1\}, \{2,3\}\};$$

1	2	3
0	0	0

Esercizio

Programma che legge una matrice A $(M \times P)$ ed una matrice B $(P \times N)$ e calcola la matrice C prodotto di A e B

- ▶ La matrice C è di dimensione $M \times N$.
- ▶ Il generico elemento C_{ij} di C è dato da:

$$C_{ij} = \sum_{k=0}^{P-1} A_{ik} \cdot B_{kj}$$

Soluzione

```
#define M 3
#define P 4
#define N 2
int a[M][P], b[P][N], c[M][N];
...
/* calcolo prodotto */
for (i = 0; i < M; i++)
    for (j = 0; j < N; j++) {
        c[i][j] = 0;
        for (k = 0; k < P; k++)
        c[i][j] = c[i][j] + a[i][k] * b[k][j];
}</pre>
```

► Tutti gli elementi di c possono essere inizializzati a 0 al momento della dichiarazione:

```
int a[M][P], b[P][N], c[M][N] = {0};
...
for (i = 0; i < M; i++)
   for (j = 0; j < N; j++)
    for (k = 0; k < P; k++)
        c[i][j] += a[i][k] * b[k][j];</pre>
```

Schemi di programma: ricerca e verifica

- Molti problemi riguardano la ricerca di elementi in intervalli o la verifica di proprietà.
- Sviluppiamo schemi di programma dimostrabilmente corretti che realizzano la ricerca e la verifica.
- La soluzione di problemi concreti consiste poi nella sostituzione di alcuni parametri degli schemi con valori specifici dei problemi in esame.
- ▶ Distinguiamo due tipi di ricerca: ricerca certa e ricerca incerta.
 - ► ricerca certa: si vuole determinare il minimo elemento di un intervallo [a,b) per il quale vale una certa proprietà P, sapendo che almeno un elemento dell'intervallo soddisfa P.
 - ▶ ricerca incerta: si vuole determinare, se esiste, il minimo elemento di un intervallo [a,b) per il quale vale una certa proprietà \mathcal{P} .

Ricerca certa

- ► Intervallo di ricerca: [a,b)
- ▶ Proprietà: $\mathcal{P}(\cdot)$
- ▶ Ipotesi di certezza: $\exists i \in [a,b)$. $\mathcal{P}(i)$
- Stato finale:

```
x = min \{ i \in [a,b) \mid \mathcal{P}(i) \}.
```

▶ Lo schema generale per risolvere il problema è il seguente:

```
int x;
x=a;
while (!P(x))
x=x+1;
```

- Nota: l'estremo destro dell'intervallo non serve.
- ▶ Si assume che la proprietà \mathcal{P} sia esprimibile nel linguaggio.

Proprietà invariante del ciclo:

$$x \in [a, b) \land (\forall j \in [a,x). \neg \mathcal{P}(j))$$

- In altre parole, tutti gli elementi che precedono il valore corrente di x non soddisfano la proprietà ₱.
- ▶ Se il ciclo termina, all'uscita dal ciclo vale la congiunzione $x \in [a, b) \land (\forall j \in [a,x). \neg \mathcal{P}(j)) \land \mathcal{P}(x)$

che implica esattamente quanto espresso dallo stato finale:

$$x = min \{ i \in [a,b) \mid \mathcal{P}(i) \}$$

 Osserviamo che l'invariante vale banalmente alla prima iterazione, con x=a.

$$a \in [a, b) \land (\forall j \in [a,a). \neg \mathcal{P}(j))$$

Verifichiamo che la proprietà

$$x \in [a, b) \land (\forall j \in [a,x). \neg \mathcal{P}(j))$$

è invariante per il ciclo:

```
x=a;
while (!\mathcal{P}(x))
x=x+1;
```

 Sia S uno stato in cui valgono le seguenti proprietà (x^S indica il valore di x in S)

1.
$$x^{S} \in [a, b) \land (\forall j \in [a, x^{S}). \neg \mathcal{P}(j))$$

2. $\neg \mathcal{P}(x^{S})$

ovvero uno stato prima di una nuova iterazione del ciclo.

- ▶ 1. e 2. implicano ovviamente $(\forall j \in [a,x^S+1). \neg \mathcal{P}(j))$
- ► Se riusciamo anche a dimostrare che

$$x^S + 1 \in [a, b)$$

abbiamo dimostrato che la proprietà è invariante, dal momento che $x^S + 1$ è proprio il valore di x dopo la nuova iterazione.

Sappiamo:

$$x^S \in [a,\ b)$$

Supponiamo per assurdo

$$x^{S}+1 \notin [a, b)$$
 ovvero $x^{S}+1=b$ (*)

- Abbiamo appena dimostrato $(\forall i \in [a,x^S+1). \neg \mathcal{P}(i))$ che insieme con (*) implica $(\forall j \in [a,b). \neg \mathcal{P}(j))$
- Ciò contraddice l'ipotesi di certezza $\exists i \in [a,b) . \mathcal{P}(i)$
- Dunque, dopo la nuova iterazione vale ancora la proprietà invariante.

Funzione di terminazione: Tra le tante ... b-x

Ricerca certa: esempio 1

- Calcolare la radice intera di un numero naturale.
- Si può esprimere come problema di ricerca certa: $|\sqrt{N}| = \min\{x \in [0, N+1) \mid x^2 \le N < (x+1)^2\}$
- ▶ Dunque l'estremo sinistro dell'intervallo di ricerca, a nello schema, in questo caso è 0, mentre l'estremo destro, b nello schema, è N.
- ▶ Infine la proprietà $\mathcal{P}(x)$ dello schema è $N < (x+1)^2$

```
int x;
x=0;
while ((x+1)*(x+1) <= N)
    x=x+1;</pre>
```

Ricerca certa: esempio 2

- ▶ Determinare la posizione della prima occorrenza di un dato elemento in un array, sapendo che tale elemento vi occorrre almeno una volta.
- ▶ Indichiamo con vet l'array e con DIM la sua dimensione
- Vogliamo determinare:

```
x = \min\{i \in [0, DIM) \mid vet[i] = el\}
```

Possiamo istanziare lo schema come segue:

```
int x;
x=0;
while (vet[x]!=el)
  x=x+1;
```

Ricerca Incerta

- Si vuole determinare, se esiste, il minimo elemento di un intervallo [a,b) per il quale vale una certa proprietà ₱.
- Perché lo schema di ricerca certa non va bene? x=a; while (!𝑃(x)) x=x+1;
- ▶ Se l'elemento non c'è si vanno ad esaminare valori di x che sono al di fuori dell'intervallo di ricerca e per i quali la la proprietà \mathcal{P} potrebbe addirittura non essere definita (errore a tempo di esecuzione).
 - **Esempio:** Nel caso della ricerca incerta di un elemento in un array di dimensione DIM si andrebbero ad esaminare elementi del tipo vet [x] con x > DIM.
- ▶ Abbiamo bisogno di modificare lo schema in modo che l'analisi degli elementi avvenga solo all'interno dell'intervallo di ricerca e che la ricerca venga interrotta una volta esaurito l'intervallo (e non individuato alcun elemento).

Ricerca incerta

- ► Intervallo di ricerca: [a,b)
- ► Proprietà: $\mathcal{P}(\cdot)$
- ▶ Stato finale: $x = min\{i \in [a,b) \mid P(i)\}$ min b

 \implies dobbiamo stabilire quale valore calcolare se nessun elemento dell'intervallo soddisfa \mathcal{P} : una buona scelta è il valore b, che sicuramente non fa parte dell'intervallo.

Ricerca incerta

- Utilizziamo una variabile booleana trovato che fa da sentinella
 impone l'uscita dal ciclo non appena si individua un elemento che soddisfa la proprietà
- in congiunzione con la sentinella, la guardia del ciclo assicura che l'intervallo di ricerca non sia esaurito

```
int trovato = FALSE; /* inizialmente false */
int x=a;
while (!trovato && x<b)
  if (P(x))
    trovato = TRUE; /*x soddisfa P */
  else
    x=x+1;</pre>
```

Si suppone che le costanti TRUE e FALSE siano state definite opportunamente, ad esempio mediante le direttive #define FALSE 0

#define TRUE 1

Anche in questo caso possiamo stabilire una proprietà invariante del ciclo, questa volta un po' più complicata:

$$x \in [a,b] \land (\forall j \in [a,x), \neg \mathcal{P}(j)) \land trovato \Rightarrow \mathcal{P}(x)$$

- È facile vedere che i valori iniziali di x e trovato soddisfano banalmente l'invariante
- ▶ Inoltre, al termine del ciclo abbiamo due casi:
 - 1. trovato = TRUE \land x<b: l'invariante e questa condizione implicano x \in [a,b) \land (\forall j \in [a,x). $\neg P(j)$) \land P(x)
 - 2. trovato=FALSE $\land x \ge b$: l'invariante e questa condizione implicano $x = b \land (\forall j \in [a,b), \neg \mathcal{P}(j))$
- Dunque possiamo controllare l'esito della ricerca analizzando il valore di trovato

- ► La dimostrazione formale di invarianza della proprietà vista è lasciata per esercizio
- ► Funzione di terminazione: anche in questo caso qualcosa del tipo b - x sembra ragionevole.
- ► Il problema (formale) è che in un solo caso il valore di x non cresce (e dunque b—x non decresce) strettamente.
- L'individuazione di una corretta funzione di terminazione è lasciata per esercizio.

Ricerca incerta: esempio

- Determinare la prima occorrenza di un elemento in un array.
- ▶ È un problema di ricerca incerta:

```
\min \left\{ x \in [0, DIM) \mid vet[x] = el \right\} \min DIM
```

```
int trovato = FALSE;
int x=0;
while (!trovato && x<DIM)
  if (vet[x]==el)
    trovato = TRUE;
  else
    x=x+1;</pre>
```

- Vi sono situazioni in cui la proprietà ₱ della ricerca (certa o incerta) non è direttamente esprimibile nel linguaggio.
 - **Esempio:** Determinare (se c'è) la posizione del primo elemento di un array di interi che è uguale alla somma degli elementi che lo precedono.
- Si tratta di un problema di ricerca incerta in cui
 - 1. l'intervallo [a,b] è [0,DIM]
 - 2. la proprietà $\mathcal{P}(x)$ è

- In questi casi si utilizza la seguente tecnica:
 - 1. si rimpiazzano le espressioni "critiche" con variabili
 - si impone l'uguaglianza tra le variabili cosi' introdotte e le corrispondenti espressioni "critiche", aggiungendo quanto necessario al corpo del ciclo per mantenere vere tali uguaglianze
- ▶ si noti che formalmente 2. corrisponde a rafforzare opportunamente l'invariante.
- ► Nell'esempio:

```
int trovato = FALSE;
int x=0;
int sommaPrecedenti = 0;
while (!trovato && x<DIM)
  if (vet[x]==sommaPrecedenti)
    trovato = TRUE;
  else
    { sommaPrecedenti = sommaPrecedenti + vet[x];
      x=x+1; }</pre>
```

▶ Quale è l'invariante del ciclo cosi' ottenuto?

$$\begin{split} \textbf{x} \in [\textbf{0}, \, \mathsf{DIM}] \, \land \, (\forall \, \textbf{j} \in [\textbf{0}, \textbf{x}). \, \, \mathsf{vet}[\textbf{j}] \neq \sum_{k=0}^{j-1} \mathsf{vet}[\textbf{k}]) \ \, \land \\ \mathsf{trovato} \Rightarrow \mathsf{vet}[\textbf{x}] = \sum_{k=0}^{x-1} \mathsf{vet}[\textbf{k}] \, \land \\ \mathsf{sommaPrecedenti} = \sum_{k=0}^{x-1} \mathsf{vet}[\textbf{k}] \end{split}$$

L'ultimo congiunto rappresenta il significato della variabile introdotta per esprimere la proprietà di ricerca \mathcal{P} .

Verifica di una proprietà

- Vogliamo verificare che tutti gli elementi di un intervallo soddisfano una certa proprietà \mathcal{P} .
 - 1. Facciamo una ricerca incerta del minimo elemento dell'intervallo per il quale non vale la proprietà \mathcal{P}
 - 2. Se non troviamo tale minimo, la verifica ha esito positivo, altrimenti ha esito negativo.
- ▶ Lo schema generale per risolvere questo problema.

```
int trovato = FALSE;
int x=a;
while (!trovato && x<b)
   if (!P(x))
      trovato = TRUE;
   else
      x=x+1;
if (trovato)
   /* esito negativo */
else
   /* esito positivo */</pre>
```